

ARM[®]mbed[™]

Programování kitu F0-Lab v C++ pomocí on-line IDE mbed

Kurz praktické elektroniky pro nastupující
studenty ČVUT – FEL programu KyR



Náplň přednášky

a) JAK VYTVOŘIT PROGRAM PRO MIKROKONTROLER

Velmi krátké seznámení s možností programovat desku F0- LAB v C/C++ s využitím on-line IDE mbed (+ studio.keil.arm.com)

Příklady na blikání LED, použití PWM, převodníku ADC

Pro bližší seznámení – najít si učebnici C; použití API mbed – viz studium bakalářských prací

Lukáš Bielesch, Jan Kočí na:

<https://embedded.fel.cvut.cz/kurzy/elektronika/informace/program>

b) JAK DOSTAT *.BIN SOUBOR DO MIKROKONTROLERU

DFU, CubeProgrammer, USB a serial rozhraní, programování pomocí ST-Linku a „kopírování na flashku“

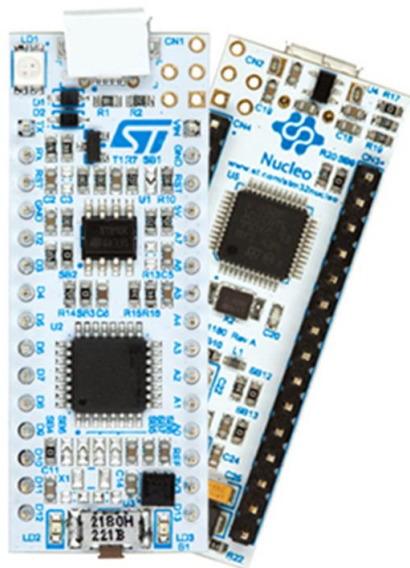
Desky STM 32 Nucleo

STM32 Nucleo desky pro seznámení s procesory STM32

Celá řada desek (cca 40 desek) viz st.com/stm32nucleo

Dotované ceny, výhodné **Nucleo** STM32F303RE (269 Kč bez DPH)

Pozn. pro Nucleo STM32F303RE – máme program LEO - osciloskop, funkční generátor, voltmetr <https://embedded.fel.cvut.cz/platformy/leo>

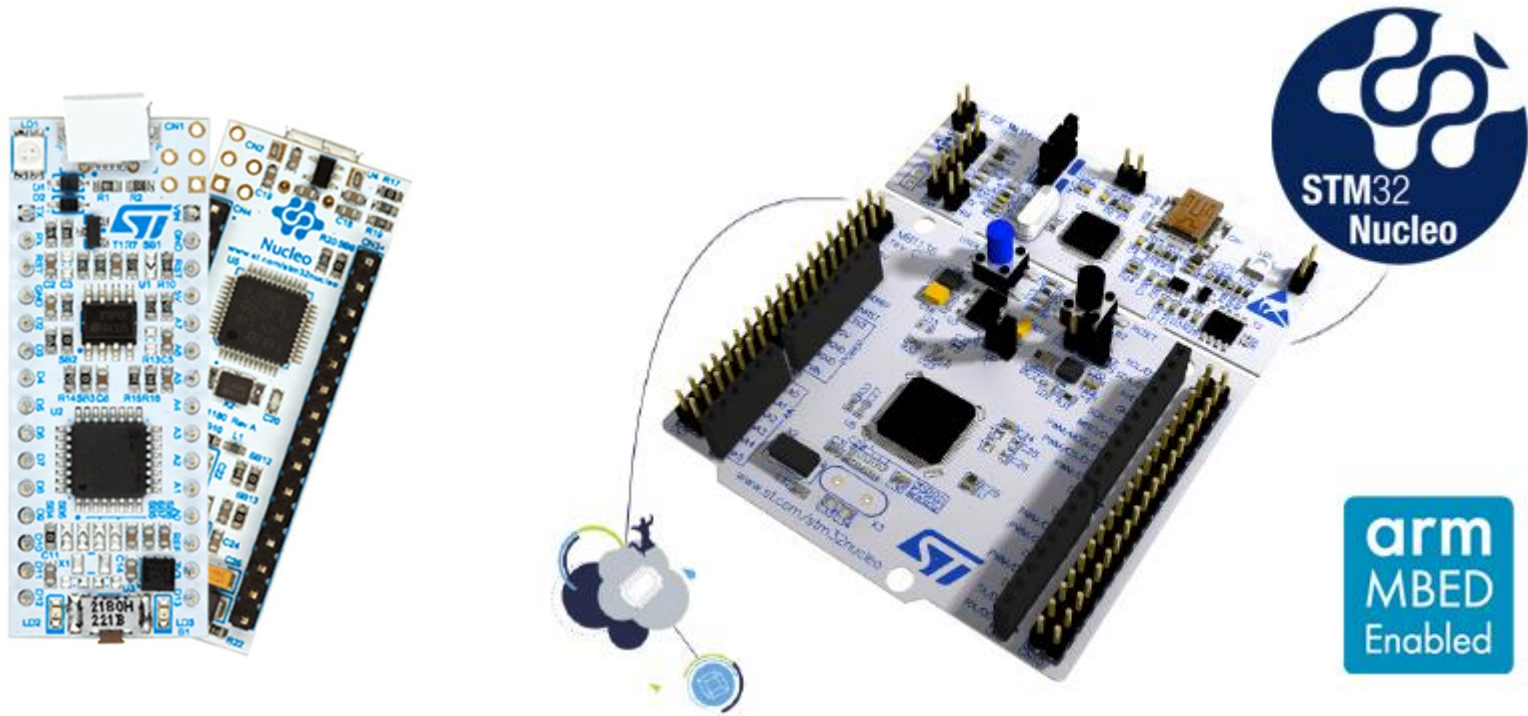


Desky STM 32 Nucleo

Možnost **programování** pomocí různých nástrojů – od assembleru až po MATLAB (výrobce doporučuje např. **STM32CubeIDE**).

Podpora programování desek Nucleo také *On-line IDE mbed*

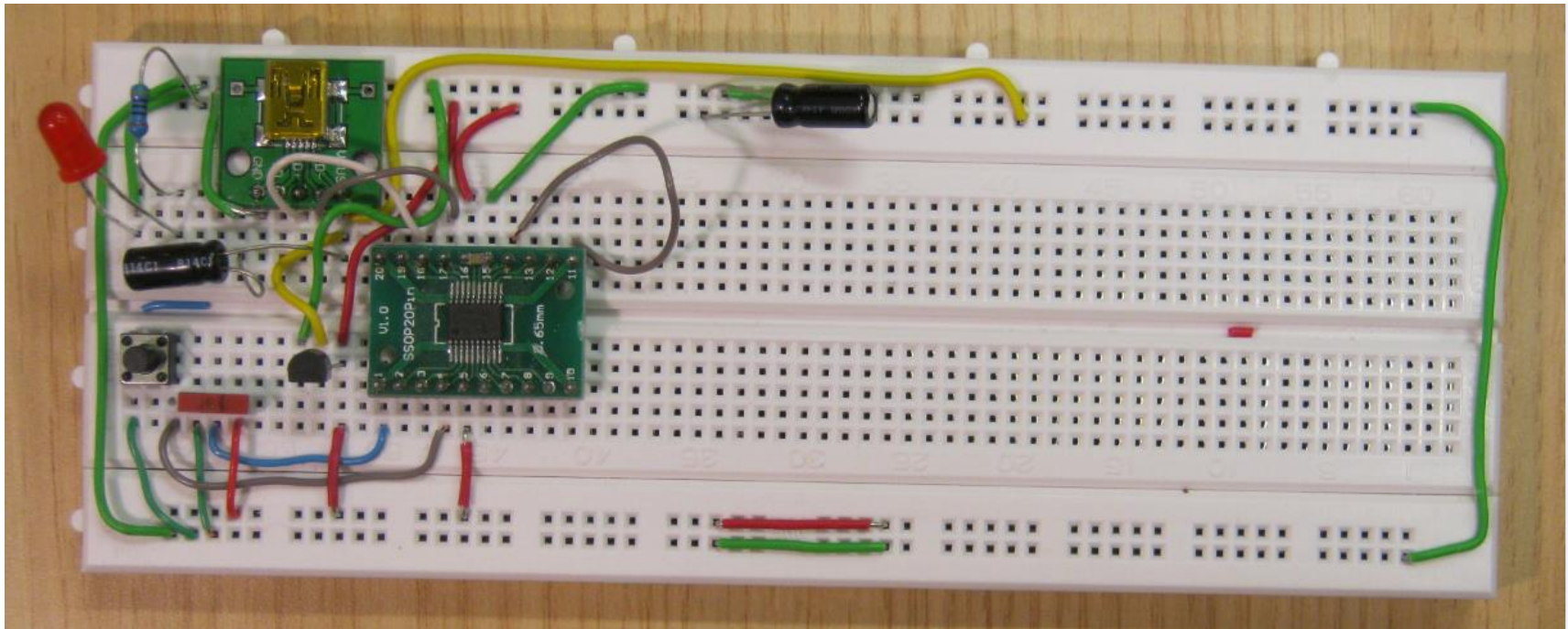
Snaha dosáhnout jednoduchosti, **jako u Arduina**, desky obsahují také konektory kompatibilní s Arduino konektory a podobné pojmenování signálů



Další použití desky F0 - Lab

Procesor firmy STMicroelectronics **STM32F042F6P6**
s jádrem ARM Cortex – M0, stejný jako v deskách ST Nucleo

Je nějaká možnost **tvorby programů** pro jednoduché nenáročné aplikace bez studia struktury procesoru (nastavování periferií,.....)?



Na desce Nucleo-32 je procesor **STM32F042K6** v pouzdře LQFP 32 s 32 vývody

Náš procesor **STM32F042F6P6** v pouzdře TSSOP20 má pouze 20 vývodů, má však **stejně velkou paměť Flash i SRAM** i shodné periferie (vstupně výstupní brány, komunikační kanály UART, SPI, IIC Bus,..) s shodným programovým ovládáním.

Řešení – při tvorbě programu pomocí **On-line IDE mbed** „předstírat, že se tvoří **program pro STM32 Nucleo-F042**, a používat **pouze ty piny**, které má náš STM32F042F6P6 v menším pouzdře.

Závěr - využití mbed pro Nucleo F042 (nebo studio.keil.arm.com)

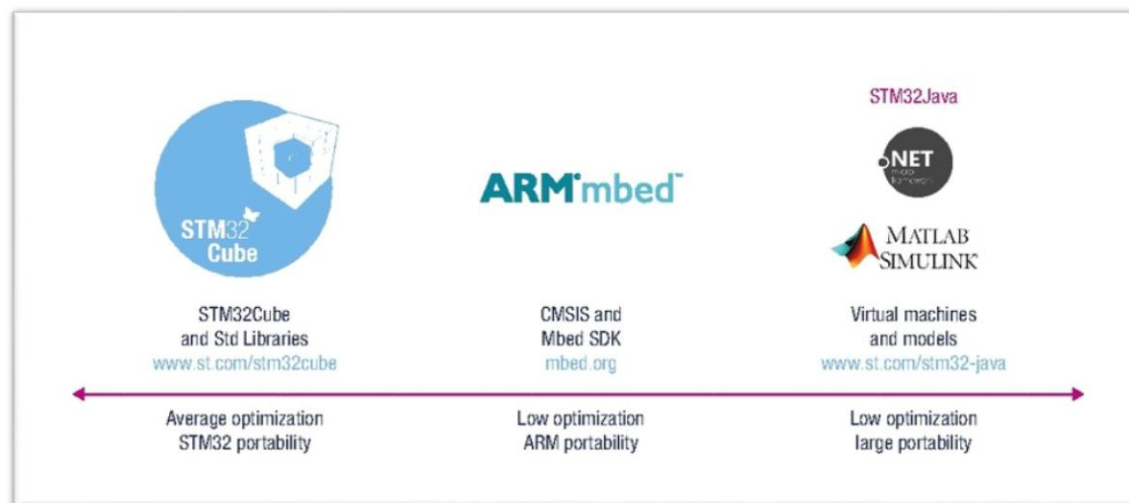
Co znamená **On line IDE mbed** ? Program se tvoří (edituje a **překládá**) pomocí webového prohlížeče přímo na příslušné **www stránce**. Stáhne se **výsledný binární kód**, který se nahraje do kitu Nucleo.

MBED -detailně – KyR, Bio, Ek v-1. ročníku, v předmětu **Programování**

Co je to IDE MBED ?

- **Knihovna pro programování mikrokontrolérů**
- **Jazyk C++**
- + **Jednoduché funkce dělají složité věci**
- **Špatná kontrola nad tím co se opravdu v MCU děje, veliký kód i pro triviální programy**

Přehled podporovaných desek na : <https://os.mbed.com/platforms/>



Registrovat se na **mbed.com** a vytvořit si účet

The screenshot displays the mbed IDE interface. The browser address bar shows the URL: `https://developer.mbed.org/compiler/#nav:/Nucleo_blink_led_042/main.cpp`. The IDE title bar reads `mbed /Nucleo_blink_led_042/main.cpp`. The top toolbar includes buttons for `New`, `Import`, `Save`, `Save All`, `Compile`, `Commit`, `Revision`, and `Help`. The `Program Workspace` on the left lists several projects, with `Nucleo_blink_led_042` selected and its `main.cpp` file open in the editor.

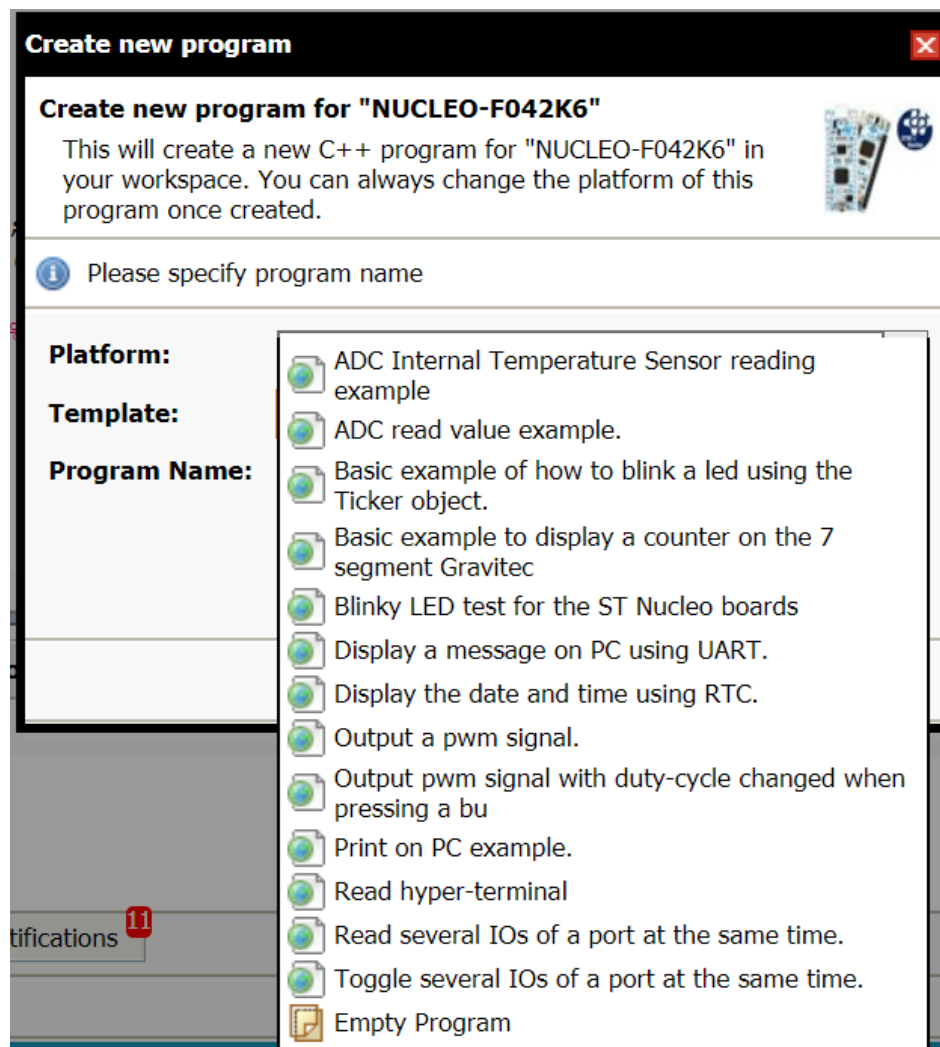
```
1 #include "mbed.h"
2
3 DigitalOut myled(PA_4);
4
5 int main() {
6     while(1) {
7         myled = 1; // LED is ON
8         wait(1.0); // 200 ms
9         myled = 0; // LED is OFF
10        wait(1.0); // 1 sec
11    }
12 }
13
```

Below the editor, the `Compile output for program: Nucleo_blink_led_042` panel is visible. It has a `Verbose` checkbox and reports `Errors: 0`, `Warnings: 0`, and `Infos: 0`. A table with columns `Description`, `Error Number`, `Resource`, `In Folder`, and `Location` is present but empty. At the bottom of the IDE, there are buttons for `Compile Output`, `Find Results`, and `Notifications` (with a red badge showing '4'). The status bar at the very bottom indicates `Ready.` and shows the `INS` button.

JAK NA TO

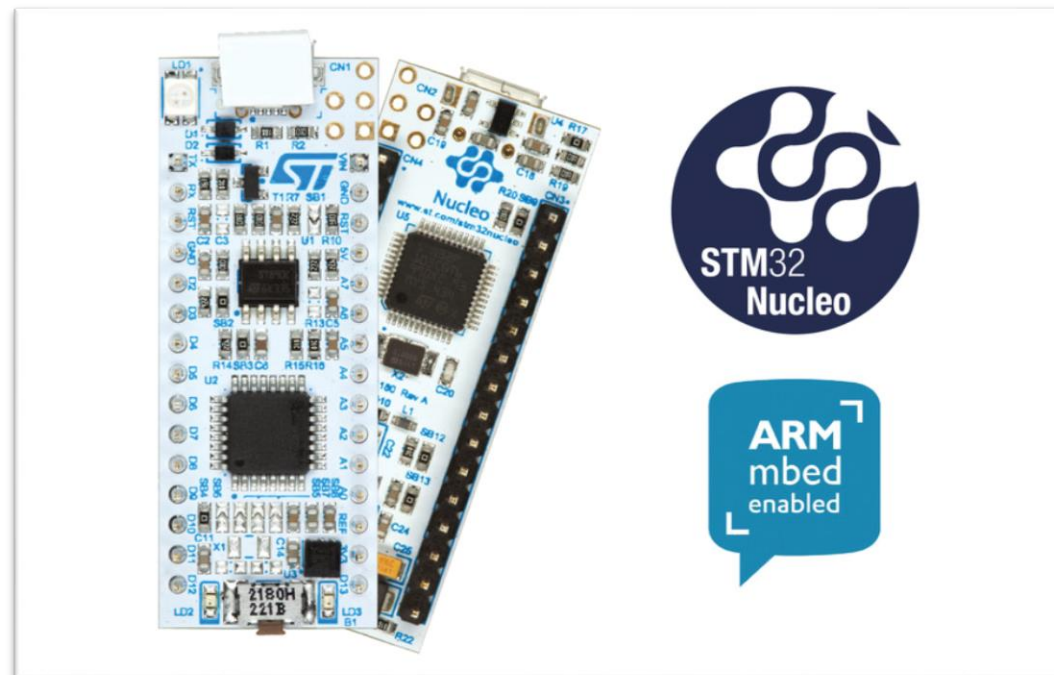
Samotné prostředí mbed poskytuje mnoho základních příkladů, ze kterých se dá vycházet

Nejdříve si do prostředí „přidat“ konkrétní HW platformu „Select a Platform“ pro ni se pak dá vybrat vzorový kód, ze kterého lze vyjít...



PRVNÍ PROGRAM

- Stačí založit projekt s některou z předloh
- Blikání LED
- Předloha funguje na demonstračním kitu, s drobnou modifikací i na desce F0 - Lab



První program

The screenshot shows the mbed IDE interface. The browser address bar displays `https://developer.mbed.org/compiler/#nav;/Nucleo_blink_led_042/main.cpp;`. The IDE title bar reads "mbed /Nucleo_blink_led_042/main.cpp". The menu bar includes "New", "Import", "Save", "Save All", "Compile", "Commit", "Revision", and "Help". The "Program Workspace" on the left shows a tree view with folders like "My Programs", "aaa", "lcd_test", "Nucleo_blink_color_led", "Nucleo_blink_led", "Nucleo_blink_led_042" (containing "main.cpp"), "mbed", "Nucleo_display_time", "nucleo_example_program", "Nucleo_printf", "Nucleo_pwm2", and "Nucleo_read_button". The code editor shows the following code in `main.cpp`:

```
1 #include "mbed.h"
2
3 DigitalOut myled(PA_4);
4
5 int main() {
6     while(1) {
7
8     }
9 }
10
11 }
12 }
13 }
```

The "Create new program" dialog box is open, titled "Create new program for 'NUCLEO-F042K6'". It contains the following fields and options:

- Platform:** NUCLEO-F042K6
- Template:** Blinky LED test for the ST Nucleo boards
- Program Name:** Nucleo_blink_led
- Update this program and libraries to latest revision

The dialog also includes an "OK" button and a "Cancel" button. The status bar at the bottom shows "Ready.", "Compile Output", "Find Results", and "Notifications" with a red badge indicating 4 notifications.

První program, blikání LED pro Nucleo F042

```
#include "mbed.h" // hlavička programu - říká, že použijeme
mbed

DigitalOut myled(LED1); // definice, kde se LED rozsvítí

int main() { // hlavní funkce programu; musí vždy existovat
    while(1) { // nekonečná smyčka; bude se stále blikat
        myled = 1; // zapni LED
        wait(0.2); // počkej 200 milisekund
        myled = 0; // zhasni LED
        wait(1.0); // 1 sec
    }
}
```

Problém, my nemáme Nucleo F042, máme LED na jiných pinech, proto je nutno piny určit jinak. Onačení - piny **PA_4**, **PA_3**,..

Blikání LED uprav. pro F0-Lab na kontakt. poli , pin PA_4

```
#include "mbed.h" // hlavička programu - říká, že použijeme  
                    mbed
```

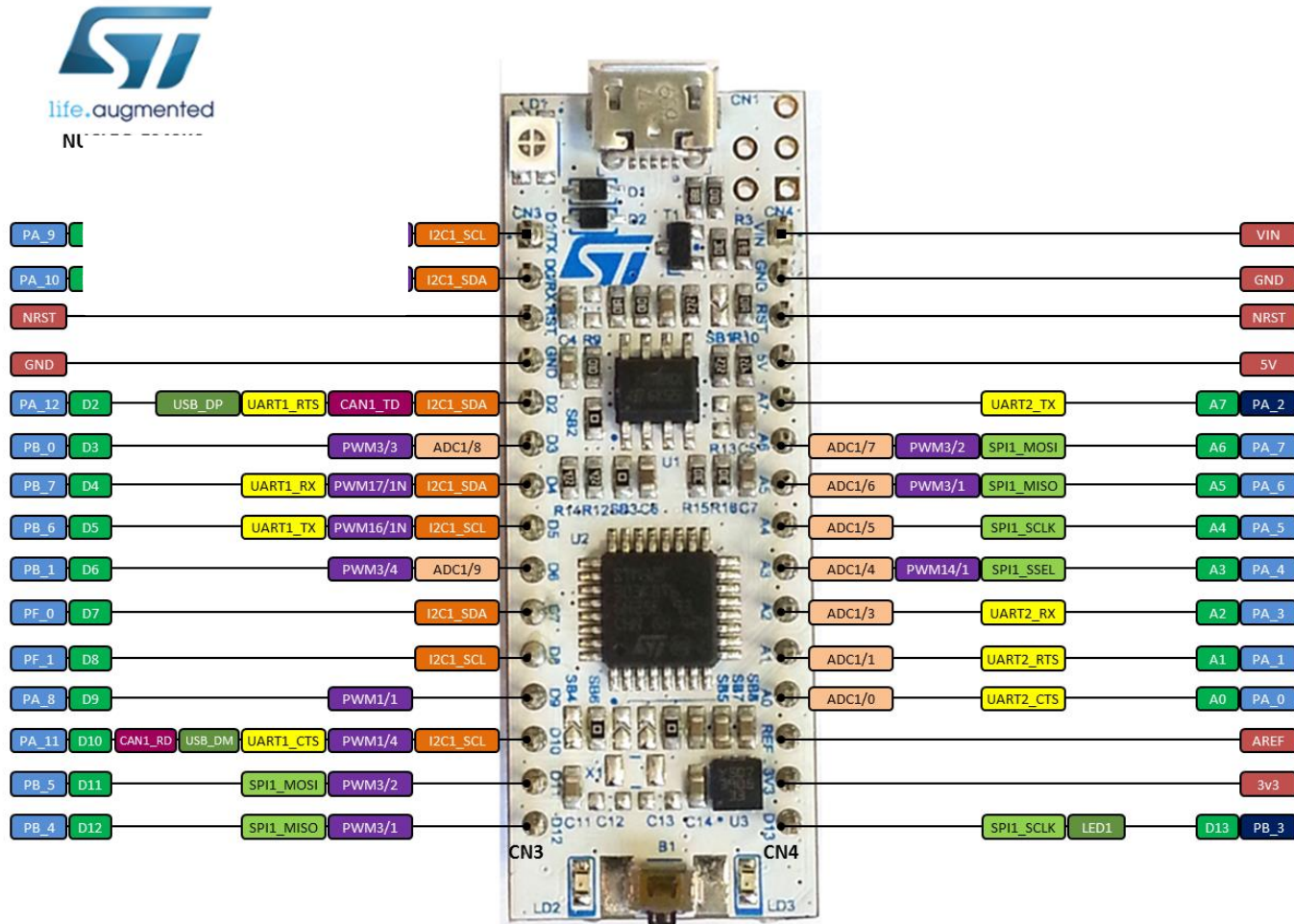
```
DigitalOut myled(PA_4); // definice, kde se LED rozsvítí
```

```
int main() { // hlavní funkce programu; musí vždy existovat  
    while(1) { // nekonečná smyčka; bude se stále blikat  
        myled = 1; // zapni LED  
        wait(0.2); // počkej 0,2 sekundy  
        myled = 0; // zhasni LED  
        wait(1.0); // 1 sec  
    }  
}
```

My máme **LED na PA_4** , což je pin **číslo 10**

Piny a jejich označení v mbed

- Samotný mikrokontrolér definuje výstupní piny na několika bránách - P(A/B/C)_0-15
- Kity Nucleo mají *Arduino headery* značené D_0-x
- mbed zavádí své označení pinů, od digitálních Dx, analogových Ax, až po samotné periferie (např. PWM3/2), nebo definice tlačítek (user button) a LED (LED1)



Piny a jejich označení v F0-Lab s STM32F042F6P6

Na **F0-Lab** je k dispozici méně pinů, než je na **Nucleo F042**.

budeme používat označení PA_4, ...PA_0, ...

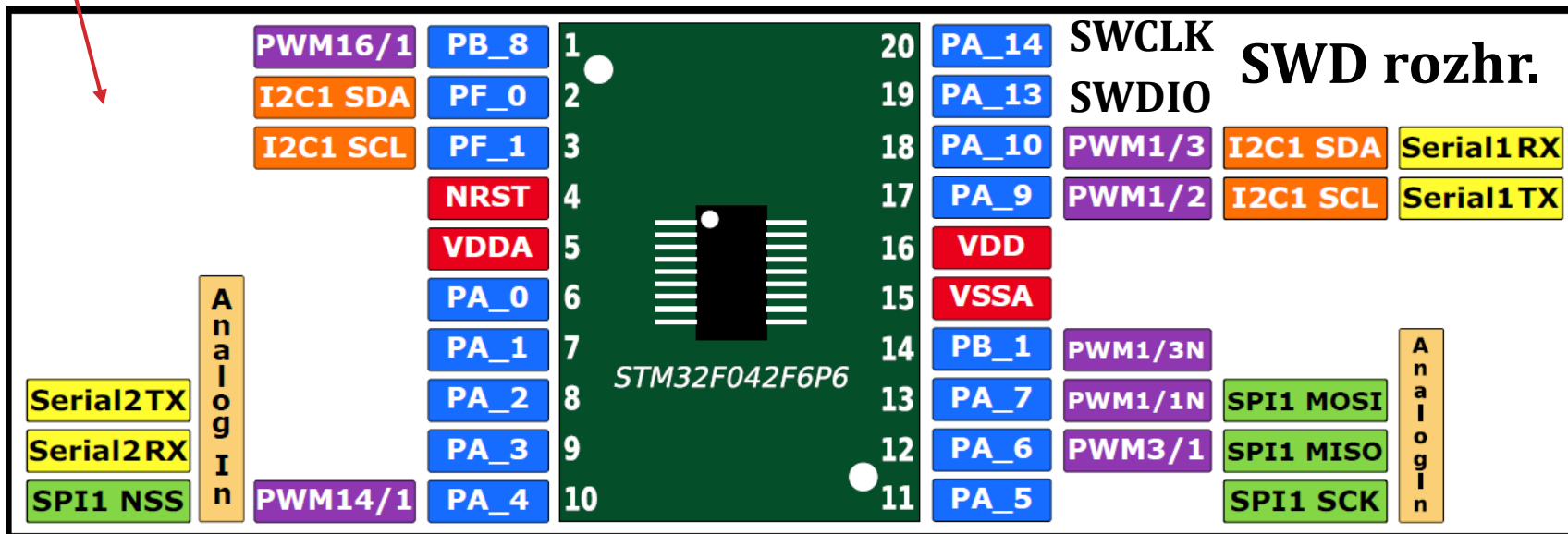
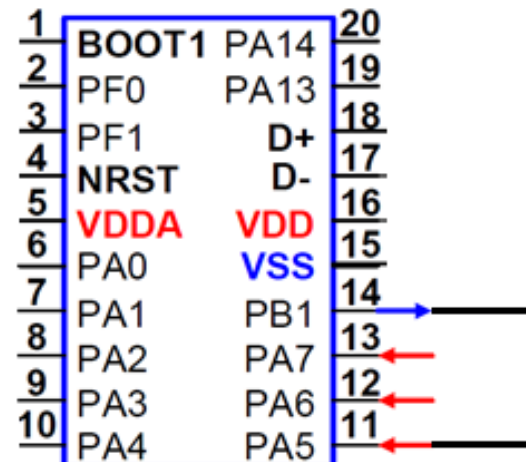
Korigovaný přehled API je k dispozici

u **STM32F042F6P6**,

viz. BP. L. Bielesch, ČVUT- FEL, 2019

Jak to zjistíte? RTFM! nebo spustit CubeMX...

STM32F042F6P6



Categories A->Z

System Core

- DMA
- GPIO
- IWDG
- NVIC
- RCC
- ▲ SYS
- ▲ TSC
- WWDG

Analog >

Timers

- RTC
- ▲ TIM1
- ▲ **TIM2**
- ▲ TIM3
- TIM14
- TIM16
- TIM17

Connectivity

- CAN
- I2C1
- IRTIM
- ▲ SPI1
- ✓ USART1
- ▲ USART2
- USB

TIM2 Mode and Configuration

Mode

Slave Mode: Disable

Trigger Source: Disable

Clock Source: Internal Clock

Channel1: PWM Generation CH1

Channel2: PWM Generation CH2

Channel3: Disable

Channel4: Disable

Combined Channels: Disable

Use ETR as Clearing Source

XOR activation

One Pulse Mode

Configuration

Reset Configuration

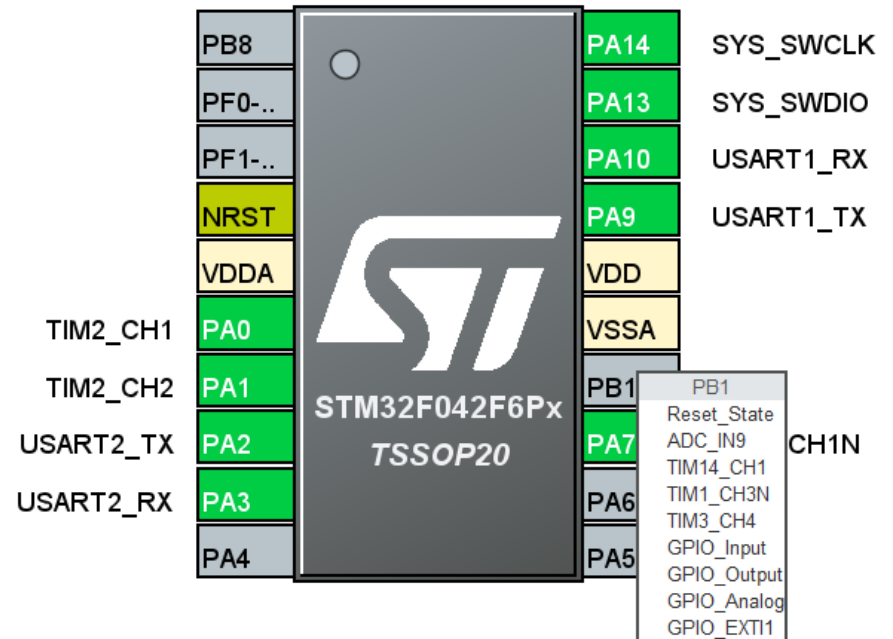
- ✓ DMA Settings
- ✓ GPIO Settings
- ✓ User Constants
- ✓ NVIC Settings
- ✓ Parameter Settings

Configure the below parameters :

Search (Ctrl+F)

Counter Settings

- Prescaler (P... 0
- Counter Mode Up
- Counter Perio... 4294967295
- Internal Clock... No Division
- auto-reload pr... Disable



Korekce chyb mbed a upřesnění informací k PWM u F042

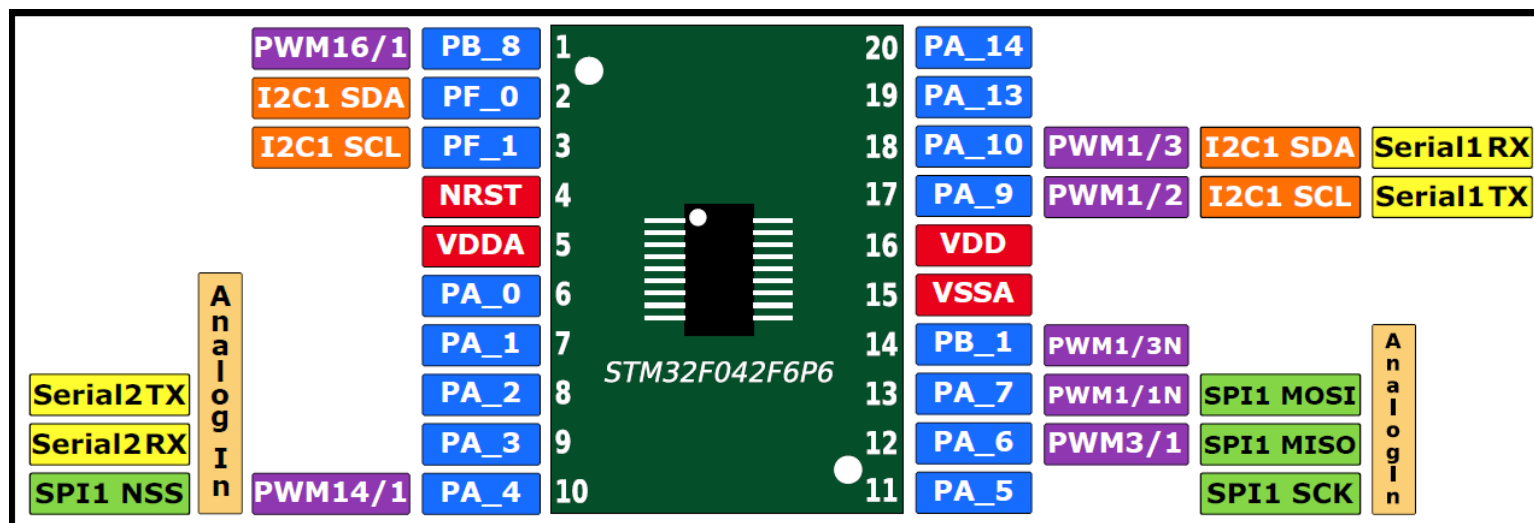
PWM 1/3, PWM1/2, PWM1N lze použít **pouze se shodně** (společně) nastavenou **periodou**, avšak **lze použít různou střidu**

PWM14/1 používá Timer 14 kanál1, PWM16/1 – Timer 16, kan. 1;

PWM3/1 – Timer 3, kan.1

PWM1/3 –Timer 1, kan.3; PWM1/2 stejný Timer1, ale kanál 2

Nelze použít současně PWM1/3 a PWM1/3N (pouze jeden z obou), protože jsou založeny na stejném Timeru 1 a kanálu 3; pouze používají různé výstupy (přímý nebo negovaný). Detaily- viz BP L. Bielesch



https://studio.keil.arm.com/

The screenshot displays the Keil Studio web interface. The browser address bar shows <https://studio.keil.arm.com/>. The page title is "mbed_config.h". The interface includes a sidebar on the left with the following elements:

- Active project: mgm_compass_demo
- Target hardware: NUCLEO-F042K6
- Build project button
- Project tree showing folders: BUILD, NUCLEO_F042K6, ARM, and files: mbed_config.h, .mbed, Adafruit_GFX_Config.h, Adafruit_GFX.cpp, Adafruit_GFX.h, compile_commands.json, glcdfont.h, main.cpp (highlighted), mbed.bld, MMC5883L.cpp, MMC5883L.h, SSD1306_mini.cpp, SSD1306_mini.h.

The main editor displays the following C++ code:

```
1 #include "mbed.h"
2 #include "SSD1306_mini.h"
3 #include "MMC5883L.h"
4
5 //SSD1306_mini_swspi gOled1(PA_5, PA_7,PA_3,PA_4,PA_2);
6 SSD1306_mini_swspi gOled1(PA_5, PA_7,PA_4,PA_0,PA_1);
7 // SSD1306_mini_swspi(PinName D0, PinName D1, PinName DC, PinName RST, PinName CS)
8
9 MMC5883L compass(PF_0, PF_1);
10
11 int main() {
12
13     wait(0.1f);
14     compass.init();
15     wait(0.1f);
16     int16_t data[3] = {0,0,0};
17
18     while(1) {
19         double heading = compass.getHeadingXY(data);
20         double Btot = sqrt(pow((double)data[0],2) + pow((double)data[1],2) + pow((double)data[2],2));
21
22
23         int16_t compassRadius = gOled1.height()/2-1;
24         int16_t compassCenterX = gOled1.width()/2;
25         int16_t compassCenterY = gOled1.height()/2;
26
27         gOled1.clearDisplay();
28         gOled1.setTextCursor(0, 0);
29         gOled1.printf("MMC5883      kompas\r\n");
30
31     }
```

The bottom status bar shows "Problems 15 x", "Output x", "Mbed Libraries x", and "Notifications x".

Užitečné třídy v mbedu (popis a použití na netu...)

AnalogIn - měření napětí, AD převod

DigitalIn - čtení stavu vstupu (0-1)

DigitalOut - nastavení digitálního výstupu (0-1 => 0V – 3.3V)

DigitalInOut - digitální vstup/výstup - lze měnit za běhu programu

BusOut - sdružení více vývodů do jednoho log. celku

PwmOut - generování Pulzně Šířkové Modulace

InterruptIn - přerušení od externího vstupu (například stisk tlačítka)

Timer - měření časových intervalů (us až sek.)

Ticker - opakované volání funkce v pravidelném intervalu

wait - čekání

Serial - sériová komunikace (přes RXD, TXD)

USBSerial - sériová komunikace přes rozhraní USB

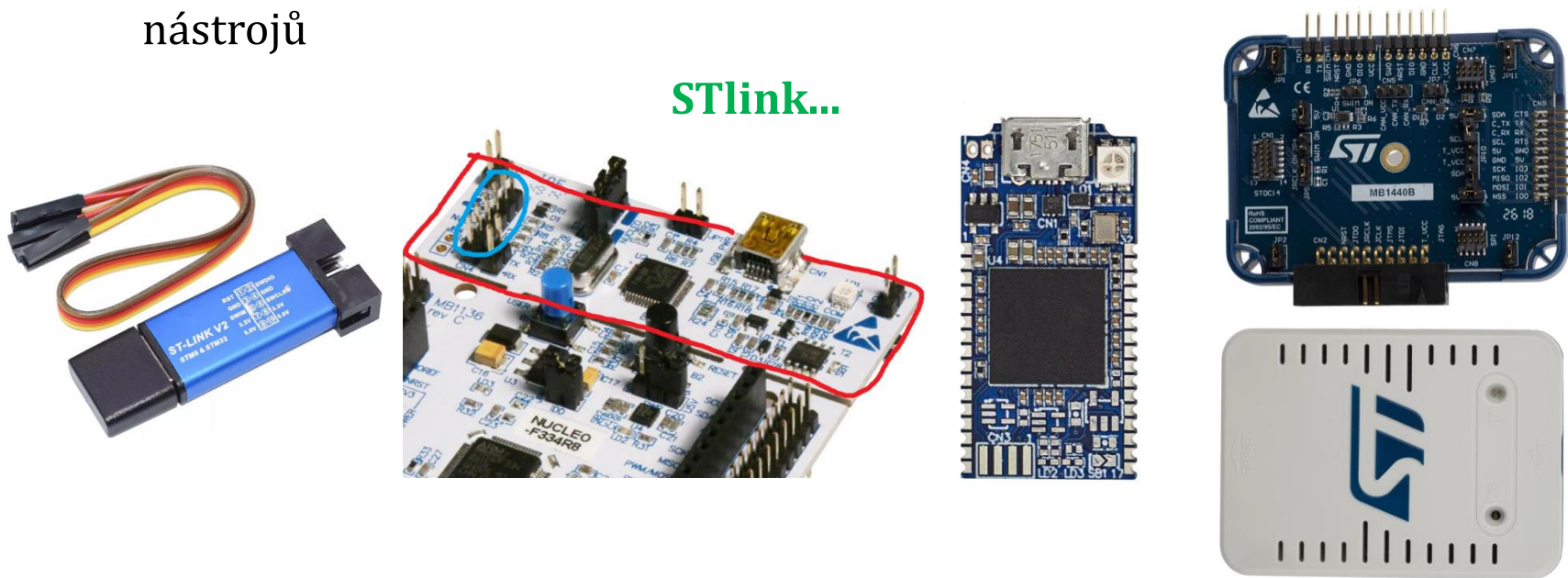
SPI – sériová komunikace na sběrnici SPI (např. řízení displejů)

I2C – sériová komunikace přes sběrnici I2C (např. čtení dat ze senzorů)

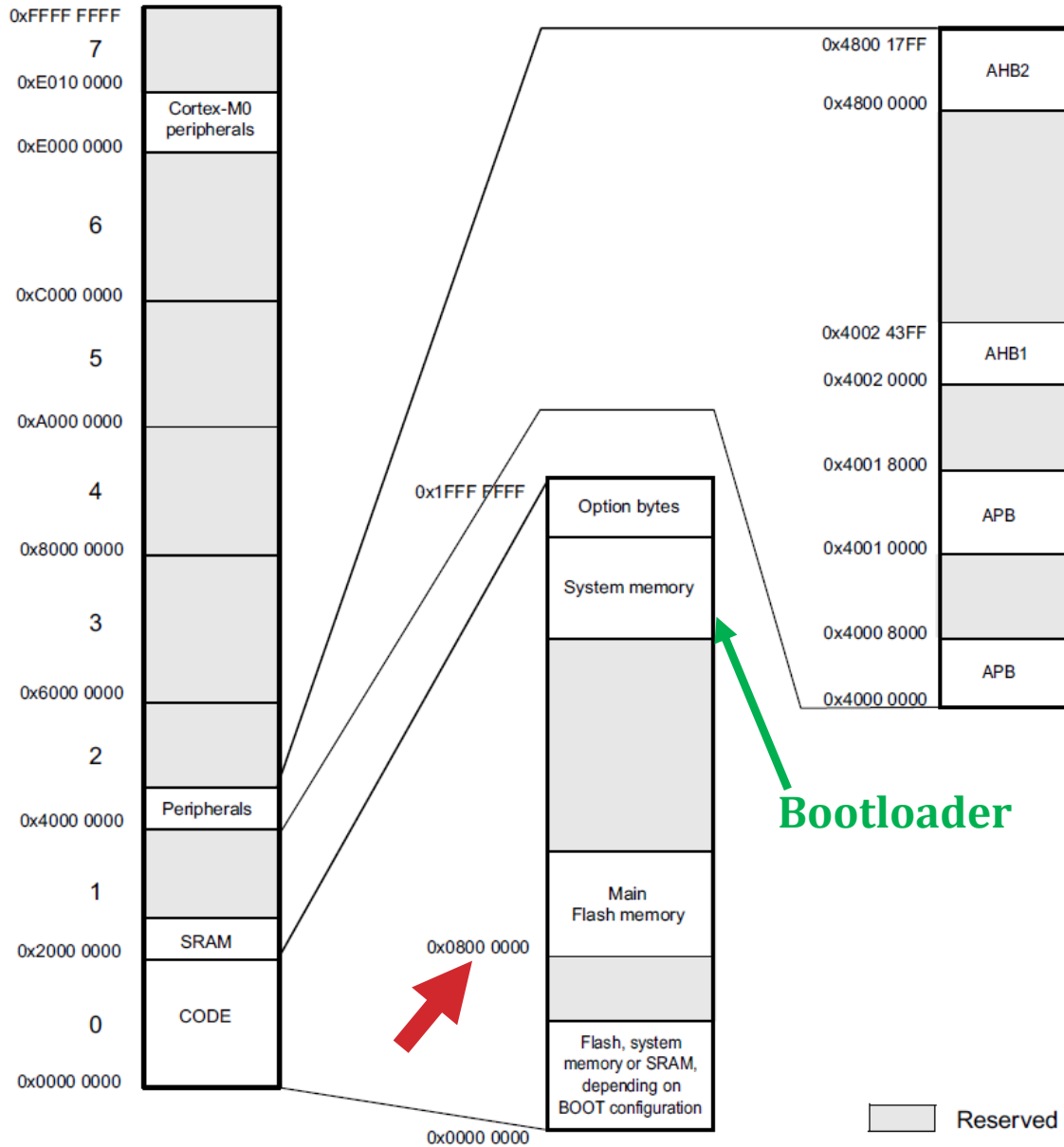
RTOS – více vláknové aplikace (již dost komplikované) – MCU je fyzicky jednovl.

JAK DOSTAT *.BIN SOUBOR DO MIKROKONTROLERU

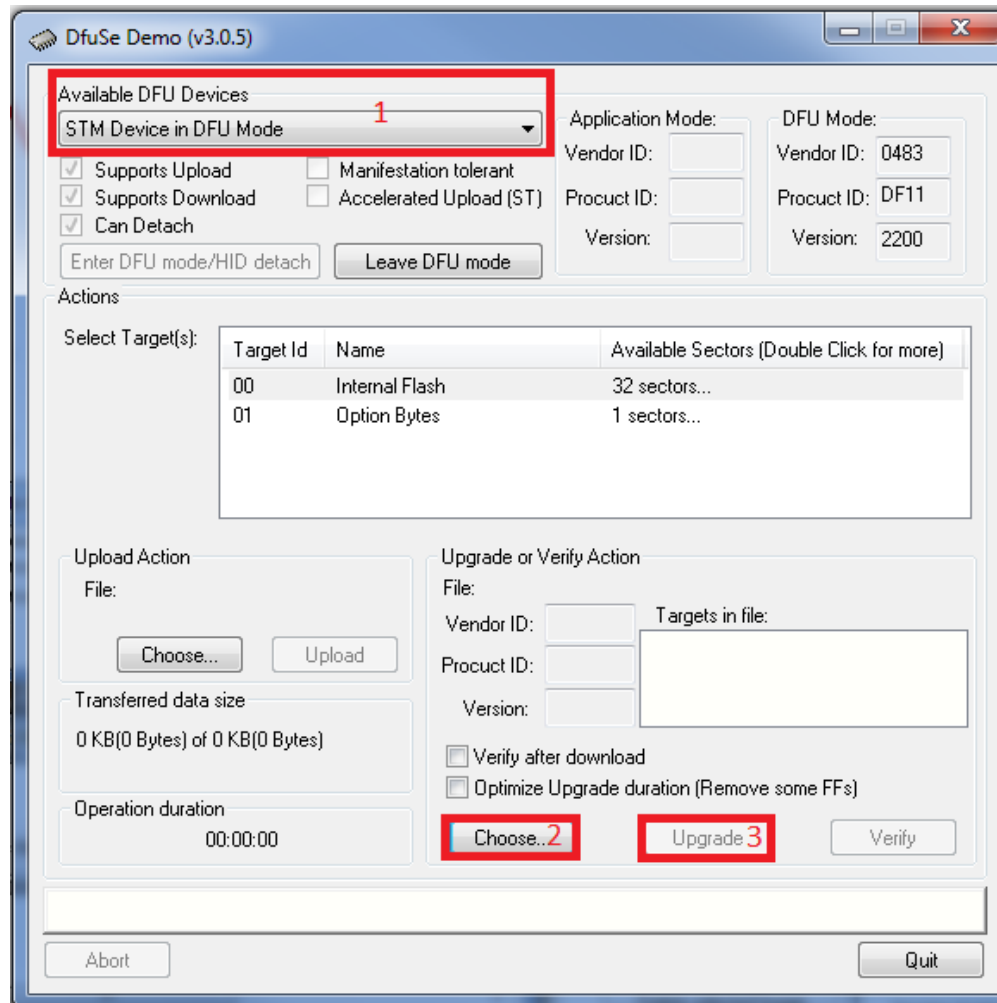
- **DFuse demo** (otravné – nutná meziprocedura - konverze z *.bin do *.dfu)
- **CubeProgrammer** (lepší, ale občas problém na některých PC s Javou-USB, připojení USB, SWD, Serial)
- **STlink utility** (SWD připojení)
- „kopírování na Flashdisk“ – připojení přes SWD a STlink v2.1 vytvoří virtuální disk na který lze nakopírovat *.bin soubor bez dalších SW nástrojů



MAPA PAMĚTI STM32F042

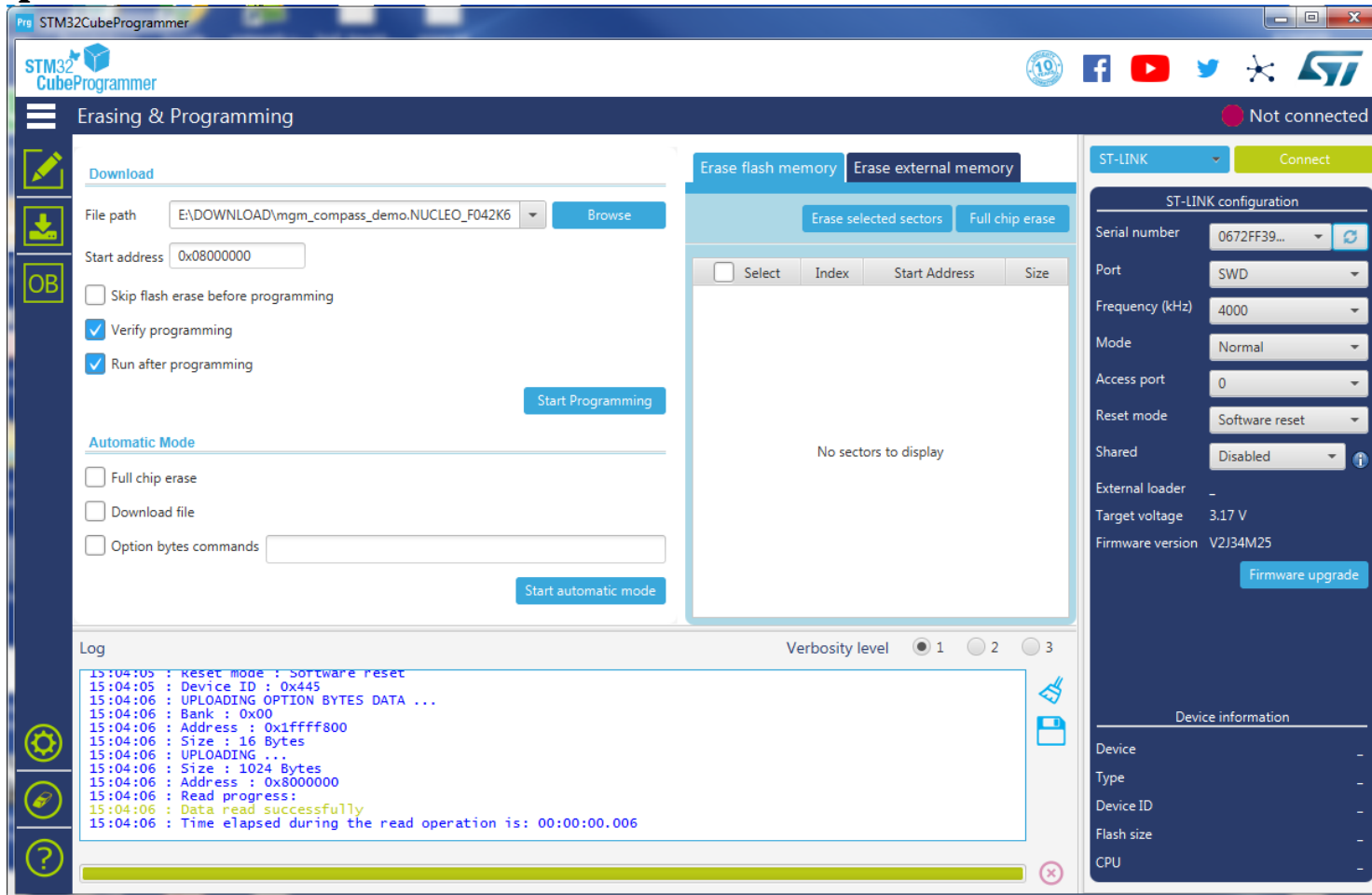


Nahrání programu pomocí DfuSE Demo



Nahrání programu pomocí Cube programmer

Novější program, umožňuje využít přímo soubor xxx.bin bez potřeby konverze do souboru typu xxx.Dfu, více možností HW připojení. Na některých PC „blbne“ problém s USB ovladači zřejmě, lze vyřešit použitím vhodného USB hubu.



STM32CubeProgrammer

Erasing & Programming

Download

File path: E:\DOWNLOAD\mgm_compass_demo.NUCLEO_F042K6

Start address: 0x08000000

Skip flash erase before programming
 Verify programming
 Run after programming

Pozor – pokud není zaškrtnuto nutný RESET MCU

Automatic Mode

Full chip erase
 Download file
 Option bytes commands

Start automatic mode

Erase flash memory | Erase external memory

Erased selected sectors | Full chip erase

| Select | Index | Start Address | Size |
|--------------------------|-------|---------------|------|
| <input type="checkbox"/> | 0 | 0x08000000 | 1K |
| <input type="checkbox"/> | 1 | 0x08000400 | 1K |
| <input type="checkbox"/> | 2 | 0x08000800 | 1K |
| <input type="checkbox"/> | 3 | 0x08000C00 | 1K |
| <input type="checkbox"/> | 4 | 0x08001000 | 1K |
| <input type="checkbox"/> | 5 | 0x08001400 | 1K |
| <input type="checkbox"/> | 6 | 0x08001800 | 1K |
| <input type="checkbox"/> | 7 | 0x08001C00 | 1K |
| <input type="checkbox"/> | 8 | 0x08002000 | 1K |
| <input type="checkbox"/> | 9 | 0x08002400 | 1K |
| <input type="checkbox"/> | 10 | 0x08002800 | 1K |
| <input type="checkbox"/> | 11 | 0x08002C00 | 1K |

ST-LINK configuration

Serial number: 0672FF39...

Port: SWD

Frequency (kHz): 4000

Mode: Normal

Access port: 0

Reset mode: Software reset

Shared: Disabled

External loader: -

Target voltage: 3.17 V

Firmware version: V2J34M25

Firmware upgrade

Log

Verbosity level: 1 2 3

```

15:44:11 : Reset mode : Software reset
15:44:12 : Device ID : 0x445
15:44:12 : UPLOADING OPTION BYTES DATA ...
15:44:12 : Bank : 0x00
15:44:12 : Address : 0x1ffff800
15:44:12 : Size : 16 Bytes
15:44:12 : UPLOADING ...
15:44:12 : Size : 1024 Bytes
15:44:12 : Address : 0x8000000
15:44:12 : Read progress:
15:44:12 : Data read successfully
15:44:12 : Time elapsed during the read operation is: 00:00:00.006
  
```

Device information

Device: STM32F04x/F070x6

Type: MCU

Device ID: 0x445

Flash size: 32 KB

CPU: Cortex-M0

STM32CubeProgrammer

Erasing & Programming

Download

File path: E:\DOWNLOAD\mgm_compass_demo.NUCLEO_F042K6

Start address: 0x08000000

Skip flash erase before programming
 Verify programming
 Run after programming

Start Programming

Automatic Mode

Full chip erase
 Download file
 Option bytes commands

Start automatic mode

Erasing & Programming

Erase flash memory | Erase external memory

Erase selected sectors | Full chip erase

| Select | Index | Start Address | Size |
|--------------------------|-------|---------------|------|
| <input type="checkbox"/> | 0 | 0x08000000 | 1K |
| <input type="checkbox"/> | 1 | 0x08000400 | 1K |
| <input type="checkbox"/> | 2 | 0x08000800 | 1K |
| <input type="checkbox"/> | 3 | 0x08000C00 | 1K |
| <input type="checkbox"/> | 4 | 0x08001000 | 1K |
| <input type="checkbox"/> | 5 | 0x08001400 | 1K |
| <input type="checkbox"/> | 6 | 0x08001800 | 1K |
| <input type="checkbox"/> | 7 | 0x08001C00 | 1K |
| <input type="checkbox"/> | 8 | 0x08002000 | 1K |
| <input type="checkbox"/> | 9 | 0x08002400 | 1K |
| <input type="checkbox"/> | 10 | 0x08002800 | 1K |
| <input type="checkbox"/> | 11 | 0x08002C00 | 1K |

Log

Verbosity level: 1

```

15:44:12 : UPLOADING ...
15:44:12 : Size : 1024 Bytes
15:44:12 : Address : 0x08000000
15:44:12 : Read progress:
15:44:12 : Data read successfully
15:44:12 : Time elapsed during the read operation is: 00:00:00.006
15:46:36 : Memory Programming ...
15:46:36 : Opening and parsing file: mgm_compass_demo.NUCLEO_F042K6 (1).bin
15:46:36 : File : mgm_compass_demo.NUCLEO_F042K6 (1).bin
15:46:36 : Size : 32144 Bytes
15:46:36 : Address : 0x08000000
15:46:36 : Erasing memory corresponding to segment 0:
15:46:36 : Download in Progress:
  
```

ST-LINK configuration

Serial number: 0672FF39...

Port: SWD

Frequency (kHz): 4000

Mode: Normal

Access port: 0

Reset mode: Software reset

Shared: Disabled

External loader: -

Target voltage: 3.17 V

Firmware version: V2J34M25

Firmware upgrade

Device information

Device: STM32F04x/F070x6

Type: MCU

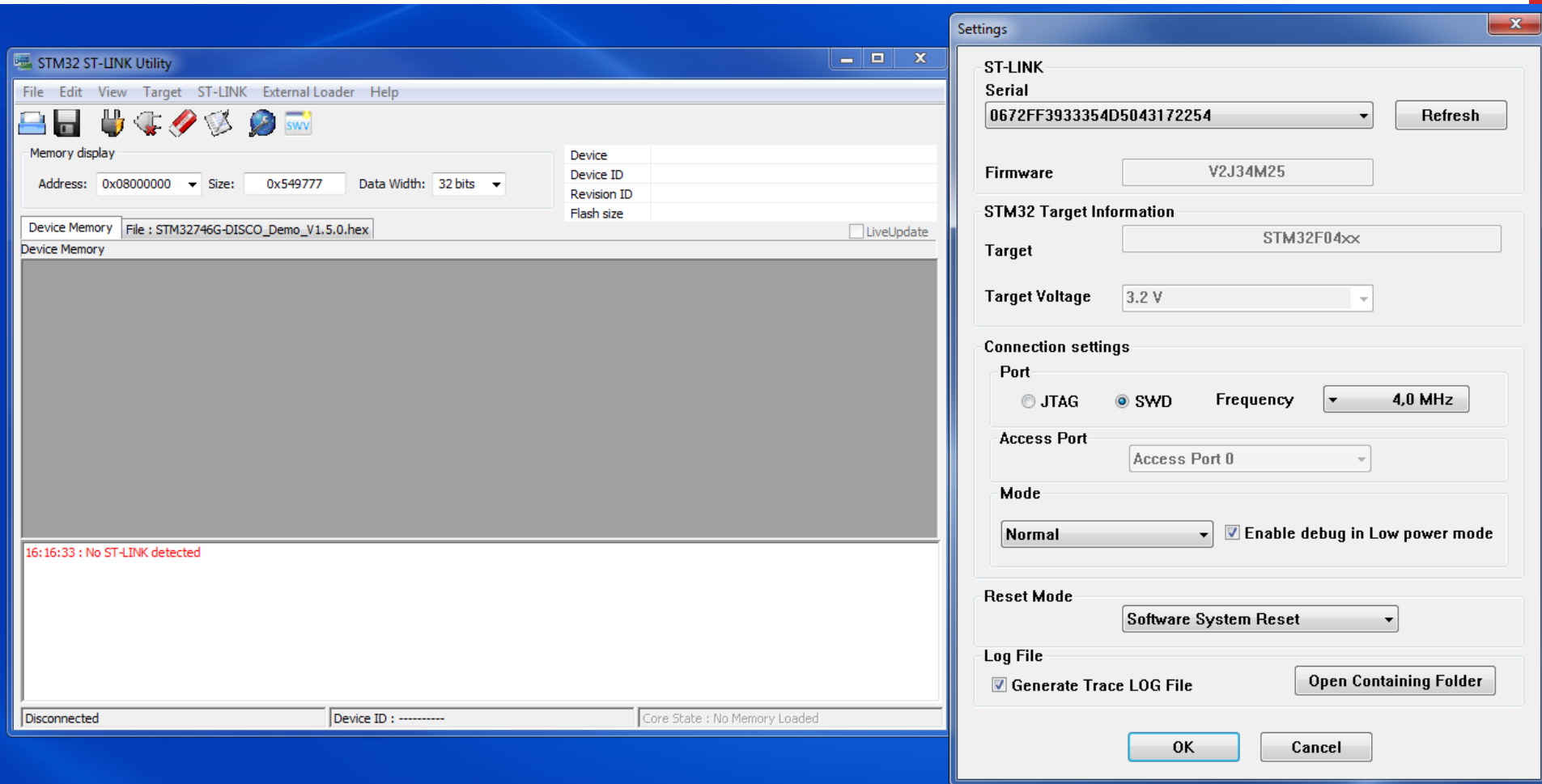
Device ID: 0x445

Flash size: 32 KB

CPU: Cortex-M0

STlink utility

starší, ale funkční držák...



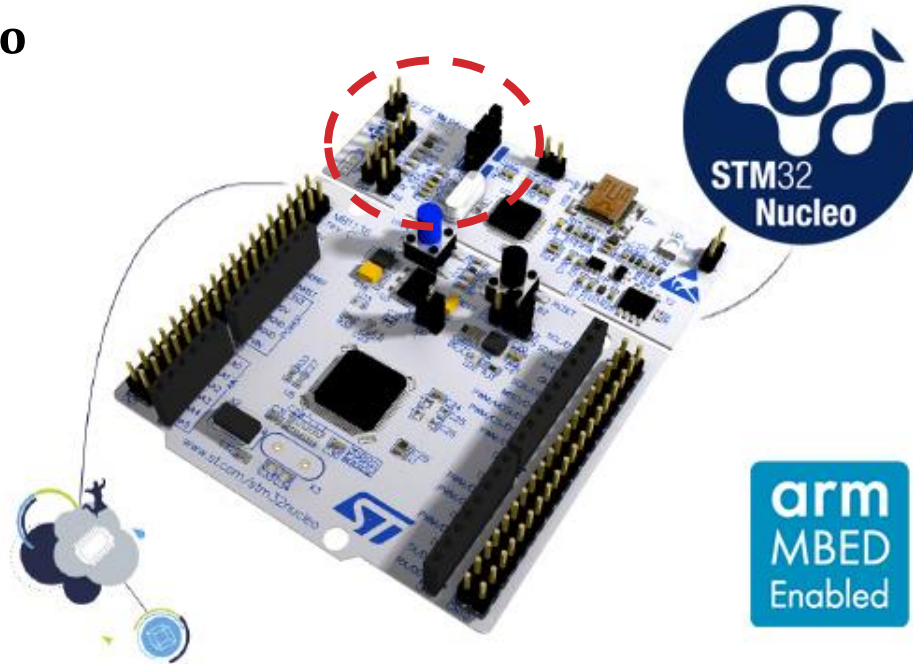
Nahrávání programu do F0 – Lab pomocí Nucleo 64

Alternativní způsob nahrávání s využitím kteréhokoliv kitu Nucleo 64

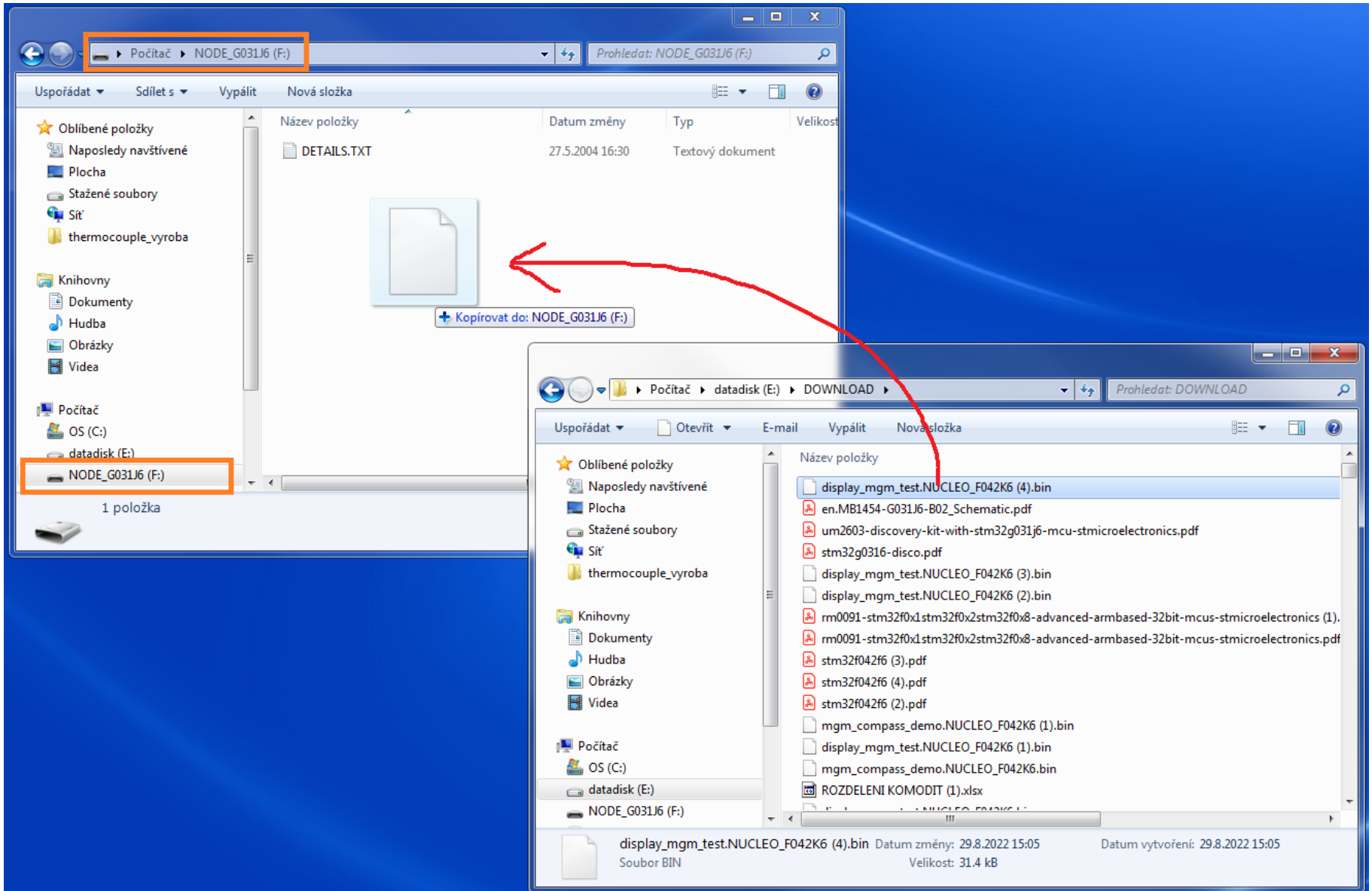
Odpojit vytažením „jumperů“ zabudovaný procesor a pomocí vodičů napojit na desku F0 – lab na piny č. 19 a č. 20 (rozhraní SWD).

Nahrání binárního souboru pouhým **nakopírováním přes USB**

Možnost využití **zabudovaného převodníku UART – USB.**



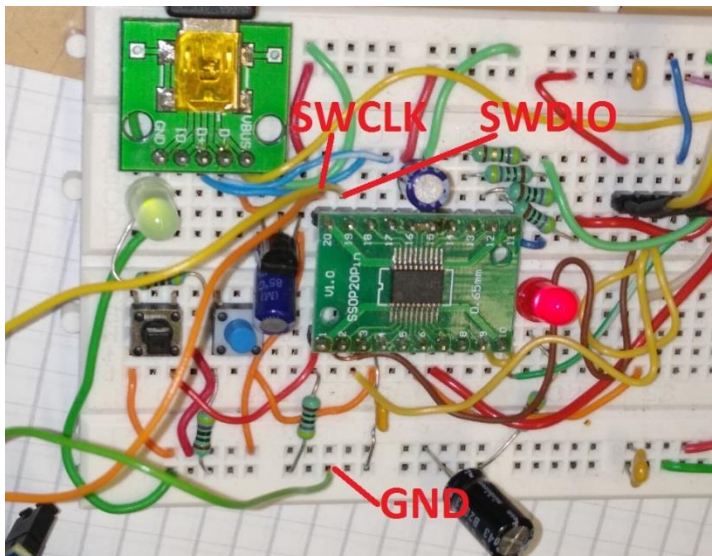
PROGRAMOVÁNÍ – KOPÍROVÁNÍ NA FLASHDISK



PROGRAMOVÁNÍ – KOPÍROVÁNÍ NA FLASHDISK - ZAPOJENÍ



- 3 - GND
- 7 - SWDIO
- 8 - SWCLK

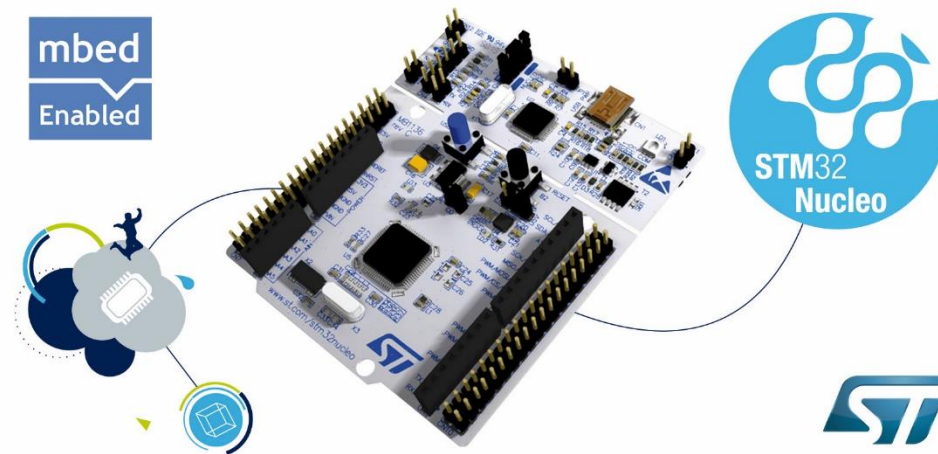


- vnější řádky - GND
- 19 - SWDIO
- 20 - SWCLK

DRUHÝ PROGRAM

- „Lampička“ s LED – tlačítko rozsvítí LEDku
- Malý demo kit nemá vlastní tlačítko
- Pro desku pouze definujeme kde je tlačítko a LED umístěna

STM32 Nucleo
open development platform



DRUHÝ PROGRAM

```
#include "mbed.h"

//určení kde je tlačítko

DigitalIn mybutton(PB_1); // tlačítko na PB_1 u F042
DigitalOut myled(PA_4); //umístění LED na PA_5 u F042

int main() { //hlavní funkce
    while(1) { //smyčka
        if (mybutton == 0) { //podmínka zda bylo stisknuto
            tlačítko
                //0 - ANO, 1 - NE
                myled = !myled; // pokud ano, tak zapni/vypni LED
                wait(0.2); // 200ms pro eliminaci dvojkliku
            }
        }
    }
}
```

Označení pinu (např. PA_4 je na pinu č. 10) dle dokumentace procesoru a schématu F0 – Lab.

Externí Pull- Up rezistor (68k nebo 22k... 10 k) na PB_1

Zápis Wait

Různý zápis stejného čekání

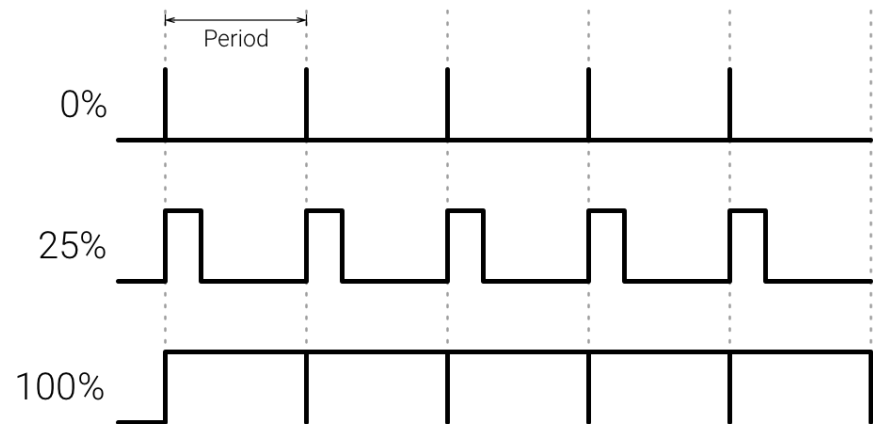
```
#include "mbed.h"

int main() {
    while(1) {
        wait(0.2); // 200 ms
        wait_ms(200); // 200 ms
        wait_us(200000); // 200 ms
    }
}
```

TIMER - PWM

Pulzně šířková modulace **PWM**

- Signál nabývá hodnot **log0/log1**
- Poměr stavů **zapnuto/vypnuto je střída**
- Čas přenosu jedné střídy je **perioda**
- Příklad: **LED osvětlení, DC motory, topení, řízení polohy – servo motor, atd.**



Příklad PWM

PWM na pinu PA_4, postupné rozsvěcování a zhasínání LED

```
#include "mbed.h"
PwmOut led(PA_4);
short r;

main() {
    r=0 ;
    led.period(0.001);
    while(1) {
        led = 0.5+ 0.5*sin((r++)/32.0);
        wait_ms(10);
    }
}
```

Short - 2 bytes -32768 to 32767

Krátký tutorial pro C <http://www.stat.cmu.edu/~brian/cprog.html>

Příklad použití analogového vstupu - třída AnalogIn

Čtení analogového napětí na PA_3, stálé nastavování střídý PWM na pinu PA_4 podle velikosti napětí na PA_3

```
#include "mbed.h"

AnalogIn voltage(A2); // PA_3
PwmOut led(PA_4);

int main() {
    led.period(0.001);
    while(1) {
        led = voltage;
    }
}
```

Příklad použití třídy Ticker

Umožňuje provádět operace v konstantních časových intervalech, aniž by byla zatížena hlavní smyčka programu (zde sice nedělá nic, „ale mohla by“). Ticker aktivuje funkci **překlápění po 0,5 sec.**

```
#include "mbed.h"

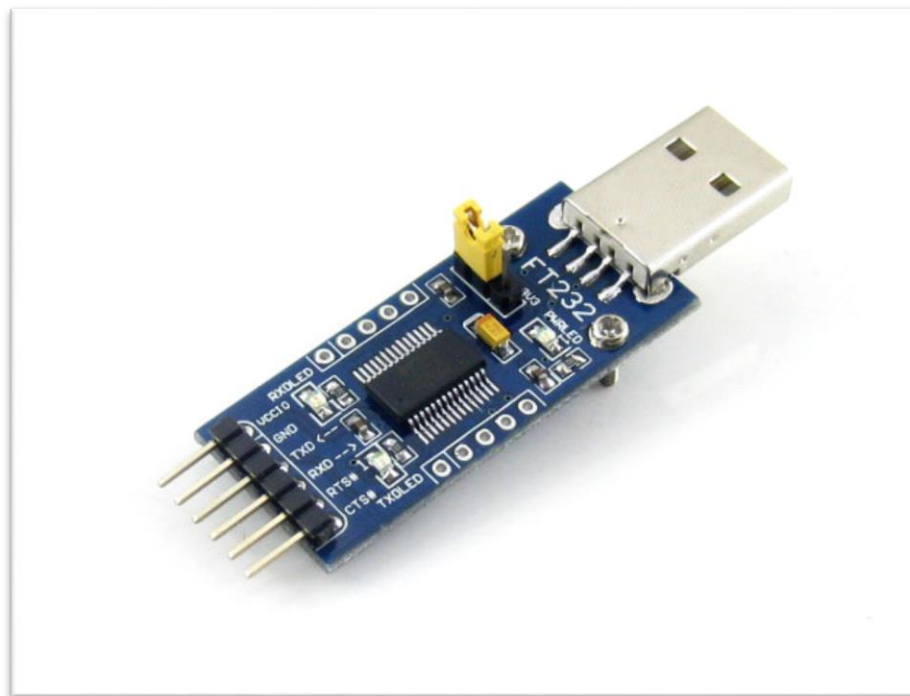
DigitalOut led(PA_4);
Ticker ticker;

void function() {
    led = !led;
}

int main() {
    ticker.attach(&function, 0.5);
    while(1);
}
```

Jak dále - textová komunikace

- V mbed na demo kitu lze také snadno **komunikovat pomocí terminálu** – „povídání s mikrokontrolérem“, případně **jeho řízení pomocí PC, komunikační kanál UART**
- Pro desku F0 – Lab potřebujeme **externí převodník „UART -> USB“** převodník (cca 90 Kč v GME)



Komunikace pro ladění

Při použití mbed **není k dispozici „ladění“** programu – **debugging**

Možné způsoby:

- **Využit textové výpisy při průchodu nějakou částí programu**
- **Využit blikání LED – bliknout několikrát, nebo použít PWM pro nastavení jasu, příp. využít několik signalizačních LED**
- **PWM signalizace pomocí sluchátka (různé tóny)**



Kam dále

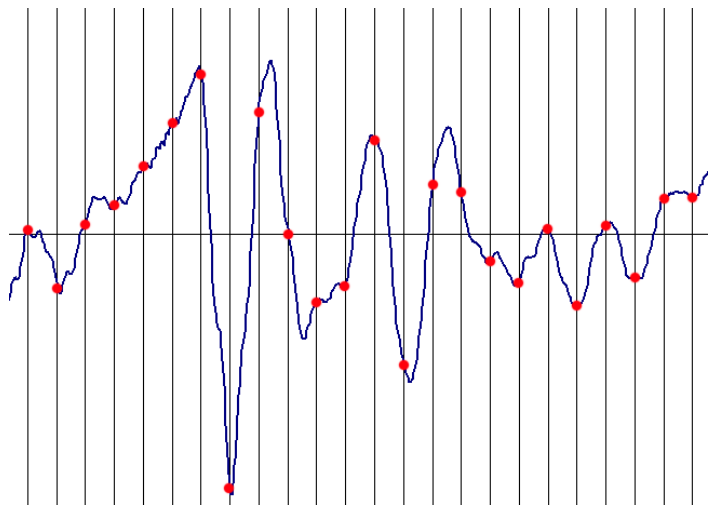
- **Mnoho dalších funkcí – PWM, časovače, AD a DA převodníky**
- **Jak začít**
 - Použít předlohy na jednoduché programy a zkusit modifikovat
 - Dále samotná mbed komunita vytváří mnoho programů
 - Nucleo a jeho extension boardy – např. Bluetooth, P-nucleo
 - Internet je plný tutoriálů
- **Pro pokročilé funkce i programátory**
 - STM Cube MX

Více informací BP Lukáš Bilesch, další možnosti ladění s mbed, popis tříd, možnost volání funkcí v assembleru

ADC/DAC

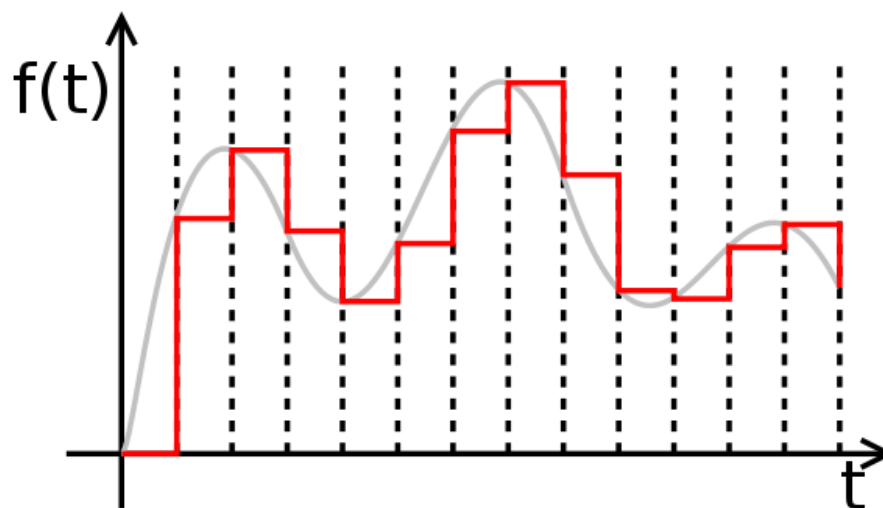
ADC -Analogově digitální převodník

- **Převod analogového signálu na digitální**
- **Příklad: voltmetr, mikrofon, záznam signálu**



Digitálně analogový převodník DAC
(opak ADC)

- **Příklad: výstup přehrávače, tvorba signálu (STM32F042 nemá DAC)**



AD/DAC

- **Pro ADC - AnalogIn nazev(pin)**
- **Čtení hodnoty promenna = nazev.read()**
- **Hodnota je v rozmezí 0 až 1, procentuálně mezi 0 a maximálním napětím + 3.3V**
- **Reálné napětí se určí jako promenna * 3.3 V**
- **Pro DAC – AnalogOut nazev(pin)**
- **Zápis hodnoty nazev.write(hodnota)**
- **Hodnota je také v rozmezí 0-1, tj. kolik procent max napětí bude na výstupu**

Zvuk- generace pomocí reproduktoru

Nasledující příklad ukazuje jednoduchý program – hrací skříňka.

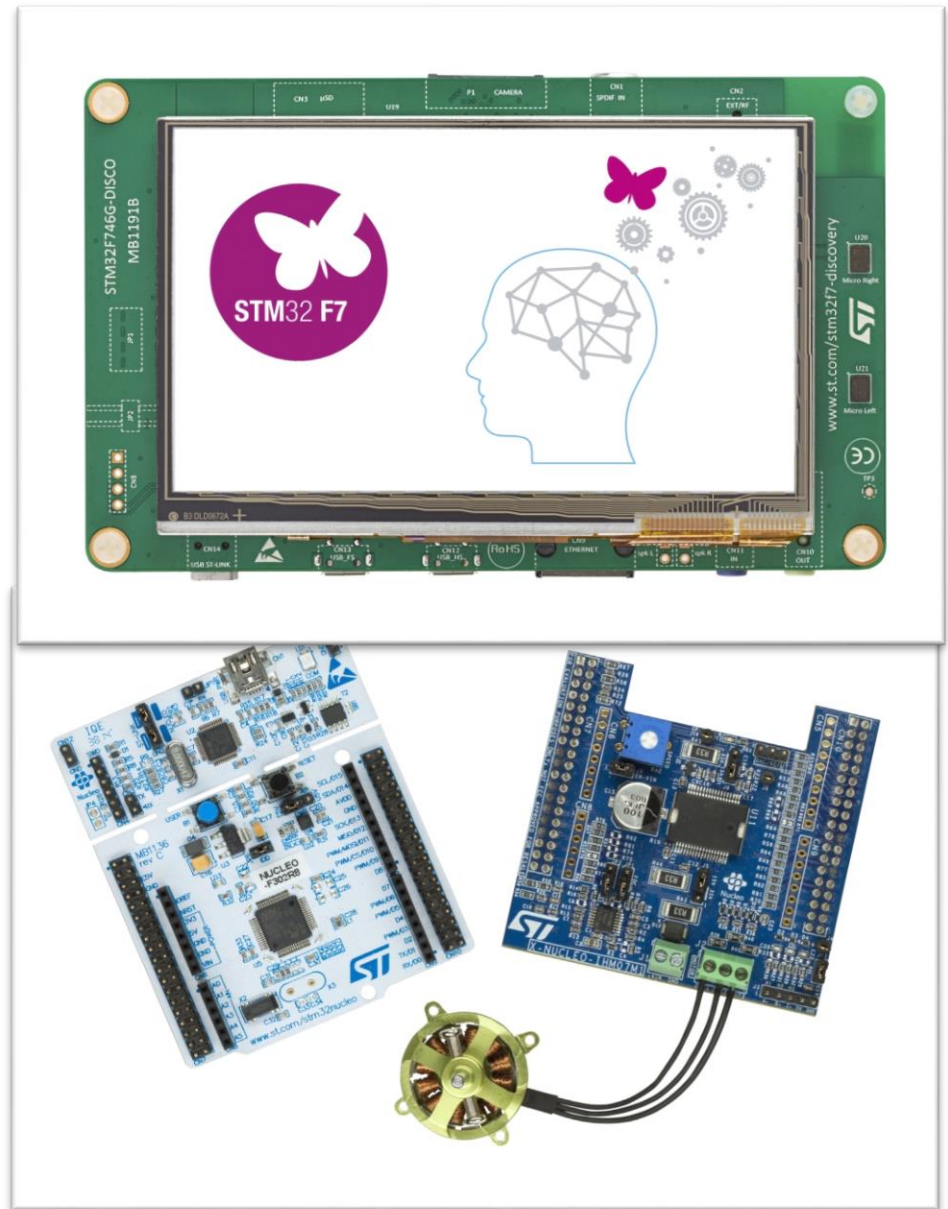
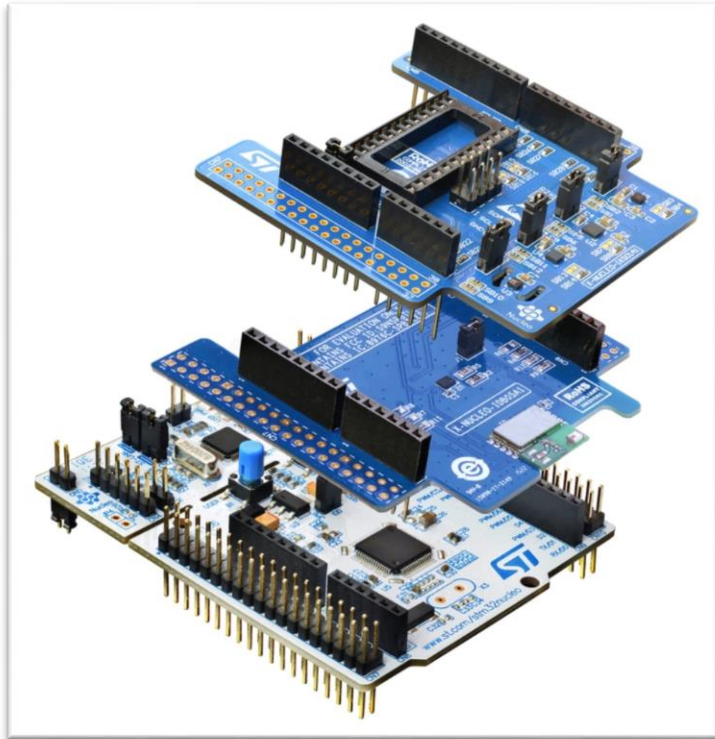
Na pin PA_4 stačí připojit reproduktor s budičem a pak doplnit melodii vybrané písni. (Program pokračuje na dalším snímku.)

```
#include "mbed.h"
#define C 261.63
#define C_S 277.18
#define D 293.66
#define D_S 311.13
#define E 329.63
#define F 349.23
#define F_S 369.99
#define G 392
#define G_S 415.3
#define A 440
#define A_S 466.16
#define B 493.88
class Buzzer {
public:
    Buzzer(PinName pin) : _pin(pin) {}
```

Zvuk

```
. void beep(int freq, float time) {
    _pin = freq? 0.5:0;
    _pin.period(freq? 1.0/freq : 1);
    wait(time);
}
private:
    PwmOut _pin;
};
Buzzer buzzer(PA_4);
int main() {
    buzzer.beep(G, 0.5);
    buzzer.beep(G, 0.5);
    buzzer.beep(E, 0.5);
    buzzer.beep(0, 0.5);
    buzzer.beep(G, 0.5);
    buzzer.beep(G, 0.5);
    buzzer.beep(E, 0.5);
    buzzer.beep(0, 0.5);
    buzzer.beep(G, 0.5);
    buzzer.beep(G, 0.5);
    buzzer.beep(A, 0.5);
    buzzer.beep(G, 0.5);
    buzzer.beep(G, 1);
    buzzer.beep(F, 1);
    buzzer.beep(0, 0);
}
```

KAM DÁLE



Na závěr

Poznámka: S využitím mbed lze pracovat i s **knihovnamí** „HAL“ a „Low Layer“ pro STM32.

Lze tvořit i programy a funkce v **assembleru** procesoru ARM cortex – M0 (M3, M4), které se vlají z C.

Mbed – první krok pro první seznámení , dále využít standardní profesionální nástroje, Cube IDE, IDE Keil , IDE - IAR,...

Mbed není profesionální nástroj, je to podobné , jako Arduino IDE, ale pro ARM. Je zde „korektní C“.

V předmětu programování - prof. Faigl, doc. Vítek - se používá stejný nástroj (mbed) ve spojení s kitem Nucleo F446- tedy malá příprava.

ZÁVĚREČNÁ SOUTĚŽ

- Vytvořte CO NEJKRATŠÍ program, který 5x zabliká LEDkou a pak ji nechá svítit 2 sekundy a navždy zhasne.
- Doba svitu bude 0.5 sekundy, zhasnuto bude 1 sekundu – LED musí zasvítit 5x.

Nápověda:

```
for(int i = 0;i<5;i++){  
    /*cyklus se provede 5x, i je  
    proměnná, která se  
    inkrementuje, v každém cyklu  
    se porovná s finální  
    hodnotou */  
  
    //light magic here  
}
```

VÝPISY DO TERMINÁLU

- Deska ani kit nemají displej -> vypisovat na PC terminál
- Kit má Virtual COM port – sériové rozhraní, není třeba žádný převodník
- V mbed funkce printf(“Text %d %f \n”, decimalni_hodnota, desetinna_hodnota)
- Stáhnout terminál pro PC – putty (musí se zadat ručně COM port), Cool Term, RealTerm (uživatelsky přívětivější)
- Deska nemá druhý procesor – nemá COM port
- Je třeba vycházet z tohoto příkladu:
- https://os.mbed.com/users/va009039/code/F042K6_USBDevice/
- A přidat jako první řádek v main():
- `SYSCFG->CFGR1 |=0x10; //remap to USB`


```
#include "mbed.h"
#include "USBSerial.h"

unsigned char comIN =0;
unsigned char state_var =0;

int main() {
    int i,j,k;

    SYSCFG->CFGR1 |=0x10; //Pins PA11/12 instead of pins PA9/10 (umožňuje použít USB)
    USBSerial serial;

    while(1){
        wait(0.025); // 25 ms rychlejší zaslání může způsobovat problémy
            // při nesplnění vzorkovací podmínky bude zase vznikat aliasing
        if(state_var){
            serial.printf("Test ANSI VT100\r\n");
            while(1){
                wait(0.1);
            }
        }
    }
}
```